





TECHMAN ROBOT



# **SMART SIMPLE SAFE**

工業4.0智慧工廠

低自動化建置成本,低維護成本

高彈性部署,快速換線













一 達明機器人 董事長 何世池

# 認識我們

達明機器人於 2012 年踏入機器人研發領域,致力於改善傳統工業機器人帶來的不便,並希望將機器人技術真正導入至各產業的應用。在研發的過程中,投入上百位專家學者的努力,專注於提升自動化領域的發展,在董事長何世池的帶領下,短短四年的時間推出自創品牌一達明機器人 Techman Robot,搭載優異的視覺系統及創新的使用者介面,一舉躍上世界的舞台,成為全球第一內建視覺的協作機器人。

#### 品質 創新 服務

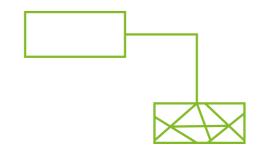
在全球高度關注傳統工業型機器人的同時,未來新型的協作型機器人才剛起步, 因為技術門檻高,讓許多要投入的廠商望之卻步。但我們毅然決然投入開發協作 型機器人,一步一腳印,從設計、研發到生產,以最扎實的創新能力、研發技術、 精良品質和完善服務,成為打造未來智慧工廠與實現工業 4.0 機器人的第一選擇。

#### 展望未來

Techman Robot 品牌取自科技 Tech,願景為提升並改善 human 人類的生活: Apply Technology to enrich human Life 等同於協作機器人的定義:在生產線達到人機協同工作,讓人類遠離 3K 產業—骯髒、危險、辛苦的工作環境,並大規模提升生產效率。在全球高呼工業 4.0,物聯網時代與雲端運算時代的來臨,我們致力於成為改善人類生活的推手,從專注於自動化領域的發展為起點,踏入工業 4.0 智慧機械的核心,創造世界改變的無限可能。







# **SMART**

## **SIMPLE**

#### 內建智慧視覺系統

TM5 整合視覺系統與硬體及軟體設備,是 全球第一內建視覺的協作機器人,您再也 無需像過去一樣面對複雜的視覺元件! 內建視覺包含樣板比對、物件定位、影像 增強、條碼辨別、色彩分類等功能,透過 簡單設定即可輕鬆設計機器人任務。

#### 高彈性佈署

TM5 內建智慧視覺定位功能,可與工作台 桌分離,不再被機台綁死,可隨時調動至 不同工作站,馬上展開不同作業。

#### 五分鐘完成視覺取放教導

結合 TM Robot 手動教導以及內建智慧型視 覺系統,五分鐘內即可完成取放教導,即 使沒有學習過程式者都能編輯!

#### 使用者介面的革新

TMflow®將以往艱深難用的工業用機器人介面簡單化,將各個工具模組化、圖樣化,透過平板、筆電或插上螢幕及鍵盤滑鼠,即可開始機器人任務編製。

#### 您的雙手即是導師

出色的手拉教導功能,使用機器人末端的功 能按鍵即可輕鬆拉動機器人,紀錄點位。教 導毫不費力。

#### 無痛學習,輕易上手

TM Robot 是一款經過優化使用者體驗、簡化編制流程的創新系統。我們期望,在資訊變遷快速的時代裡,讓您能夠快速地掌握最新技術,並與 TM Robot 共同邁向工業 4.0時代。



# **SAFE**

#### 安全協作

TM5 機器人符合 ISO10218-1 及最新安規 ISO/TS 15066 中人類與機器人協同工作的 安全要求。當機器人偵測到物體撞擊,它 就會立即停止移動,保障人員安全。

#### 無壓力操作環境

TM Robot 透過創新技術及各種安全功能的 貼心設計,使您於操作過程中,免於隨時 處於緊張 / 危險的狀態,讓您使用起來放心 ,能更有效率地實現各種自動化任務。

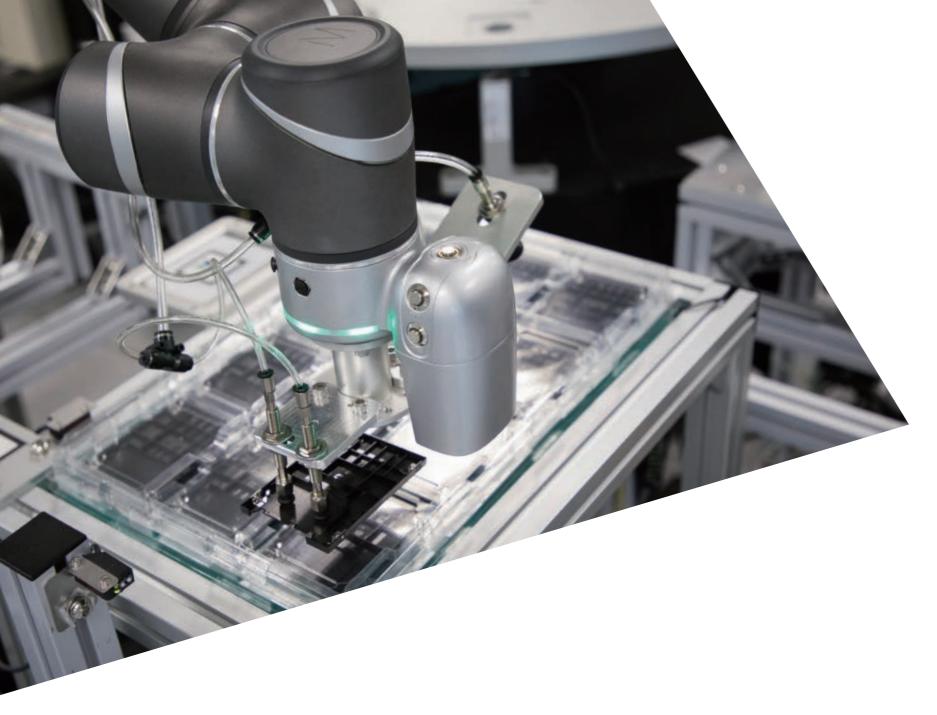












# TM5

全球最智慧的協作型機器人













TM5 將以往工業機器人的手、眼、腦三個分開的系統整合為一;內建視覺讓機器人能辨識方位、自我調校座標和執行視覺任務,並搭配創新直覺的圖像式使用者介面,以及手拉式引導教學,讓使用者使用工業機器人就像使用手機一樣簡單。

■ 可達範圍 : 700mm、900mm

■ 負載能力:6kg、4kg

#### 產業應用:

- 3C 產業
- 汽車產業
- 食品產業
- ■其他

## 高負載機器人系列

#### 負載能力最強、作動範圍最遠:

可負載能力大於市面上相同臂長的協作型機器人, 簡易操作的功能特性,可有效完成快速換線的高彈性部署,降低自動化的建置及維護成本,為各領域產業大幅提升精準度及生產質量。

#### 內建智慧視覺系統:

整合視覺系統與硬體及軟體設備。內建視覺包含樣板比對、物件定位、影像增強、條碼辨別、色彩分類等功能,透過簡單設定即可輕鬆設計機器人任務。



# **TM12**

#### 強大負載能力 + 廣泛工作區域

- 可達範圍:1300mm
- 負載能力:12kg
- 可負載能力大於市面上相同臂長 的協作型機器人

#### 產業應用:

- 半導體產業
- ■面板產業
- CNC 產業
- ■其他



# **TM14**

#### TM 產品系列中負載能力最高

■ 可達範圍:1100mm ■ 負載能力:14kg

#### 產業應用:

- 半導體產業
- ■面板產業
- CNC 產業
- ■其他



## 高機能移動機器人產品系列 整合協作機器人與自動搬運車的最佳解決方案

## **TM5M, TM12M, TM14M**

### 直流電版本機器手臂,高相容與高彈性應用

TM Robot 高機能移動系列版本機器人可可使用直流電,透過內建 DC 直流電輸入電源設計,相容搭配業界任何品牌的 AGV/MR,是協作機機器人結合自動搬運車的最佳解決方案。

#### 內建視覺,精確定位

TM Robot 在自動搬運車到達各工作站時,可使用內建視覺 TM Landmark 功能,輕鬆完成精確的空間 3D 定位,適用於移動式堆棧及 Machine Tending 等應用。

#### SEMI S2 認證 (Option)

Techman Robot 系列手臂推出 SEMI S2 認證版本機種,適用於半導體晶圓產業,搭配高機能移動系列型號,是需要在各工作站設備之間,做自動移載作業應用的最佳手臂選擇。





TM5M: 適用於電子產業移動式組裝應用。



**TM12M**: 適用於移動式堆棧及移動式 Machine Tending 應用。



TM14M: 適用於重負載移動式取放應用 及半導體晶圓盒自動移載應用。

## 達明智慧型協作機器人與傳統工業機器人有何不同

TM 智慧型協作機器人可在生產線達到人機協同,大幅提升生產效率,在工業 4.0 少量多樣的生產趨勢下,靈活部署快速換線,能大幅降低總成本,讓後續 維護及應用降到最低,成為智慧工廠自動化導入的最佳利器。







### 達明機器人產業應用

達明協作型機器人簡易操作的特性,可應用於各種不同產業,如電子業、金屬加工、機械、製鞋、食品、汽車、貨運流通等,內建視覺更是從原本生產的辨識物品取放、座標調教、位置定位等延伸至瑕疵檢測、條碼掃描及產品功能測試。此外 Techman Robot 高機能移動系列版本機器人可透過直流電整合機械手臂與自動搬運車,AGV 到站時可用內建視覺 TM Landmark 輕鬆完成空間 3D 定位。



<u>.</u>



Soldering



tion Moulding



g Pa



Conveyor Tracking



hine Tending



Loading & Unloading



Assembling



Testing



Quality Inspection



AGV



Unlimited Potenti











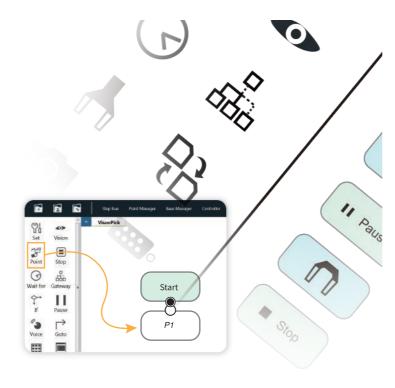
## **TMflow**

TMflow™是達明機器人創新開發,一個全圖像式、流程式的機器人編程軟體。 各種功能以圖像顯示,以非常直覺的拖拉方式建立流程,讓使用者不需要擁有 艱深的機器人語言編程專業,也能編輯 TM5 機器人的功能和任務。





全圖像式流程圖



運用圖像簡單拖拉,輕鬆完成機器人程式編輯



## 智慧視覺系統

#### TM5 內建視覺系統

#### 物件偵測模組 Find



樣 板 比 對 ( 輪 廓 特 徵 )(Shape-based Pattern Matching): 基於物體外型之物件偵測,透過物體的輪廓特徵找出其在影像上



樣 板 比 對 ( 影 像 特 徵 )(Image-based Pattern Matching): 基於物體像素值分布特徵,找出物件在影像上之位置



定位點對齊(Fiducial-mark Matching): 透 過目標上的兩個定位點進行定位



不規則物件偵測 (Blob Finder): 透過物體 與背景的顏色差異,找出前景物體

#### 影像增強模組 (Enhance)



對比增強 (Contrast Enhancement),用來 調整影像對比



影像平滑化 (Smoothing)



影像二值化 (Thresholding),將圖像轉為 非黑即白之影像



形態學 (Morphology),可將線條變粗或變 細、補洞或斷開



色彩平面擷取(Color Plane Extraction), 可擷取特定色彩平面,如紅色、藍色、綠

#### Identify – Barcode / QR code 本模組支援1-Dbarcode、QR code與2-D DataMatrix的解碼





顏色辨識

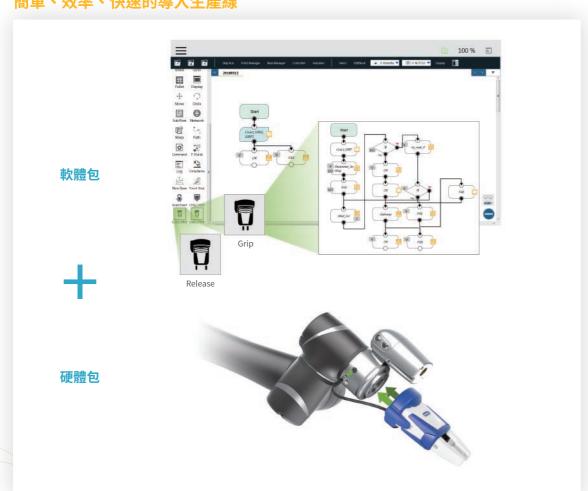
# **TM Plug&Play Solution**

當您購買 TM Robot 時,可向各機器人週邊大廠洽購 TM Plug&Play 週邊產品 軟硬體整合套件。由於硬體介面已經備妥,並可直接下載軟體包套用,所以能 大幅降低實現自動化時硬體製作與程式撰寫的時間與人力成本。

#### 五分鐘即可開始自動化編程



#### 簡單、效率、快速的導入生產線



夾爪 Plug&Play 範例

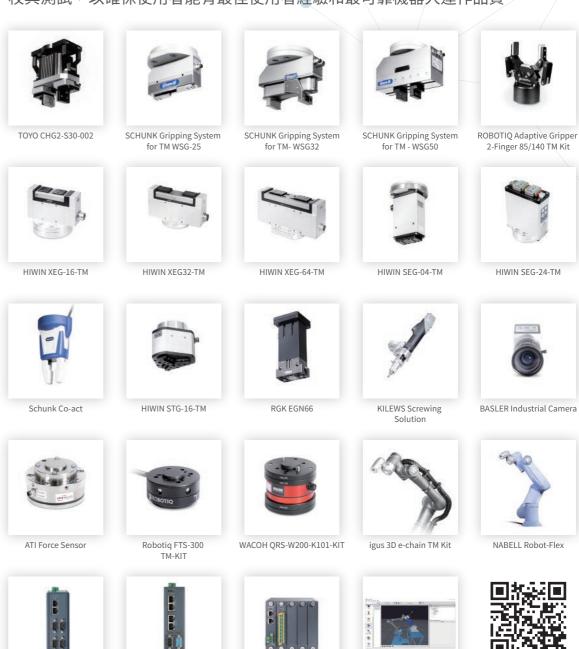
#### TM 認證、完美整合、即裝即用

ADVANTECH Serial

Device Server

ADVANTECH Modbus to PROFINET Gateways

TM Robot 與各周邊設備廠商,合力建造 TM Plug&Play 整合生態圈。 每個認證過的 TM Plug&Play 產品都經由 TM Robot 與周邊設備原廠的調 校與測試,以確保使用者能有最佳使用者經驗和最可靠機器人運作品質。



Expansion Modules

ADLINK EtherCAT I/O AUTOMAPPPS Offline Programming

Software for TM

www.tm-robot.com

# **Specification**









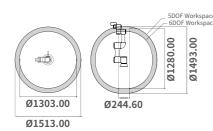


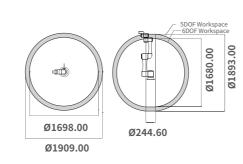
|                                     |                       |                                                                            | Eth.                               |  |  |
|-------------------------------------|-----------------------|----------------------------------------------------------------------------|------------------------------------|--|--|
| Model                               |                       | TM5-700                                                                    | TM5-900                            |  |  |
| Weight                              |                       | 22.1kg                                                                     | 22.6kg                             |  |  |
| Payload                             |                       | 6kg                                                                        | 4kg                                |  |  |
| Reach                               |                       | 700mm                                                                      | 900mm                              |  |  |
| Max Speed                           |                       | 1.1m/s                                                                     | 1.4m/s                             |  |  |
| Joint Ranges                        | J1                    | +/- 270°                                                                   |                                    |  |  |
|                                     | J2,J4,J5              | +/- 180°                                                                   |                                    |  |  |
|                                     | J3                    | +/- 155°                                                                   |                                    |  |  |
|                                     | J6                    | +/- 270°                                                                   |                                    |  |  |
| Speed                               | J1~J2                 | 180°/s.                                                                    |                                    |  |  |
| Speed                               | J3                    | 180°/s.                                                                    |                                    |  |  |
|                                     | J4~J5                 | 225°/s.                                                                    |                                    |  |  |
|                                     | J6                    | 225°/s.                                                                    |                                    |  |  |
| Repeatability                       |                       | +/- 0.05mm                                                                 |                                    |  |  |
| Degrees of Freedom                  |                       | 6 Rotating Joints                                                          |                                    |  |  |
|                                     |                       | Control Box                                                                | Tool Conn.                         |  |  |
| I/O Ports                           | Digital in            | 16                                                                         | 3/4(by regional model)             |  |  |
|                                     | Digital out           | 16                                                                         | 3/4(by regional model)             |  |  |
|                                     | Analog in             | 2 1                                                                        |                                    |  |  |
|                                     | Analog out            | 1                                                                          | 0                                  |  |  |
| I/O Power Supply                    |                       | 24V 1.5A for control box and 24V 1.5A for tool                             |                                    |  |  |
| IP Classification                   |                       | IP54(Arm)                                                                  |                                    |  |  |
| Power Consumption                   |                       | Typical 220 watts                                                          |                                    |  |  |
| Maximum Power Capacity <sup>①</sup> |                       | Max. 1300/1400 watts(by regional model)                                    |                                    |  |  |
| Temperature                         |                       | The robot can work in a temperature range of 0-50°C                        |                                    |  |  |
| Power Supply                        |                       | 100-240 VAC, 50-60 Hz(Regular Model) / DC24V/48V(Mobile Model)             |                                    |  |  |
| I/O Interface                       |                       | 3×COM, 1×HDMI, 3×LAN, 4×USB2.0, 2×USB3.0                                   |                                    |  |  |
|                                     |                       | 1×VGA(Reginal model)                                                       |                                    |  |  |
| Certification                       |                       | CE(regional model), SEMI S2(Option)                                        |                                    |  |  |
| Variation Models                    |                       | X: without hand eye camera, M: Mobile(DC Version), SEMI: SEMI S2 certified |                                    |  |  |
| Robot Vision                        |                       |                                                                            |                                    |  |  |
| Eye in Hand (Built-in)              |                       | 1.2M/5M pixels, color camera                                               |                                    |  |  |
| Eye to Hand (option)                |                       | Support Maximum 2 GigE cameras                                             |                                    |  |  |
| Maximum power                       | capacity is the maxim | um output capacity of the power supply s                                   | ystem designed in the control box. |  |  |
| /                                   | . ,                   |                                                                            |                                    |  |  |



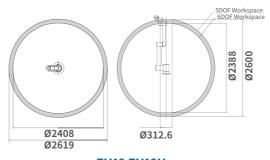
| Model                               |                                           | TM12                                                         | TM14                                                         | TM12M                         | TM14M      |  |
|-------------------------------------|-------------------------------------------|--------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------|-------------------------------|------------|--|
| Weight                              |                                           | 33.3Kg                                                       | 32.6Kg                                                       | 33.3Kg                        | 32.6Kg     |  |
| Payload                             |                                           | 12kg                                                         | 14kg                                                         | 12kg                          | 14kg       |  |
| Reach                               |                                           | 1300mm                                                       | 1100mm                                                       | 1300mm                        | 1100mm     |  |
| Max Speed                           |                                           | 1.3m/s                                                       | 1.1m/s                                                       | 1.3m/s                        | 1.1m/s     |  |
| Joint ranges                        | J1                                        | +/- 270°                                                     |                                                              |                               |            |  |
|                                     | J2,J4,J5                                  | +/- 180°                                                     |                                                              |                               |            |  |
|                                     | J3                                        | +/- 166°                                                     | +/- 163°                                                     | +/- 166°                      | +/- 163°   |  |
|                                     | J6                                        | +/- 270°                                                     |                                                              |                               |            |  |
| Speed                               | J1~J2                                     | 120°/s                                                       |                                                              |                               |            |  |
|                                     | J3                                        | 180°/s                                                       |                                                              |                               |            |  |
|                                     | J4~J5                                     | 180°/s                                                       | 150°/s                                                       | 180°/s                        | 150°/s     |  |
|                                     | J6                                        | 180°/s                                                       |                                                              |                               |            |  |
| Repeatability                       |                                           | +/- 0.1 mm                                                   |                                                              |                               |            |  |
| Degrees of freedom                  |                                           | 6 rotating joints                                            |                                                              |                               |            |  |
| I/O ports                           |                                           | Contr                                                        | rol box                                                      | Tool                          | Tool conn. |  |
|                                     | Digital in                                | 16                                                           |                                                              | 4                             |            |  |
|                                     | Digital out                               | 16                                                           |                                                              | 4                             |            |  |
|                                     | Analog in                                 | 2                                                            |                                                              | 1                             |            |  |
|                                     | Analog out                                | 1                                                            |                                                              | 0                             |            |  |
| I/O power supply                    |                                           | 24V 1.5A for control box and 24V 1.5A for tool               |                                                              |                               |            |  |
| IP classification                   |                                           | IP54                                                         |                                                              |                               |            |  |
| Power Consumption                   |                                           | Typical 300 watts  Typical 300 watts                         |                                                              |                               |            |  |
| Maximum Power Capacity <sup>①</sup> |                                           | Max. 2200 watts Max. 1500 Watts ©                            |                                                              |                               |            |  |
| Temperature                         |                                           | The robot can work in a temperature range of 0-50°C          |                                                              |                               |            |  |
| Power supply                        |                                           | 100-240 VAC, 50-60 Hz DC 20V~60V                             |                                                              |                               |            |  |
| I/O Interface                       |                                           | 3×COM, 1×HDMI, 3×LAN, 4×USB2.0, 2×USB3.0                     |                                                              |                               |            |  |
| Certification                       |                                           | CE, SEMI S2(Option)                                          |                                                              |                               |            |  |
| Variation Model                     | ls                                        |                                                              | X: without hand eye car                                      | mera, SEMI: SEMI S2 certified |            |  |
| Robot Vision                        |                                           |                                                              |                                                              |                               |            |  |
| Eye in Hand (Built in)              |                                           | 1.2M/5M pixels, color camera                                 |                                                              |                               |            |  |
| Eye to Hand (Optional)              |                                           | Support Maximum 2 GigE cameras                               |                                                              |                               |            |  |
| Maximum po     Maximum po           | wer capacity is the<br>wer capacity can b | maximum output capacity of the expanded to 2500 Watts with a | ne power supply system desig<br>an external 1000 watts power | gned in the control box.      |            |  |

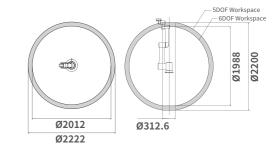
# **Operating Area**





TM5-700 TM5-900





TM12,TM12M TM14,TM14M